

Министерство науки и высшего образования Российской Федерации

АНОО ВО «Научно-технический университет "Сириус"»

ФГБУН «Институт вычислительной математики РАН

им. Г. И. Марчука»

Московский центр фундаментальной и прикладной математики

ФГБОУ ВО «Пензенский государственный университет»

МЕТОДЫ ВЫЧИСЛЕНИЙ

и

МАТЕМАТИЧЕСКАЯ ФИЗИКА

Тезисы докладов Международной научной конференции

(г. Сочи, 10–15 августа 2020 г.)

Под редакцией

профессора, д.ф.-м.н. Ю.Г. Смирнова

ПЕНЗА
ИЗДАТЕЛЬСТВО ПГУ
2020

УДК 517.958+517.927.4

ББК 22.147

М34

Методы вычислений и математическая физика : тезисы М34 докладов Междунар. науч. конф. (г. Сочи, 10–15 августа 2020 г.) / под ред. д-ра физ.-мат. наук, проф. Ю. Г. Смирнова. – Пенза : Изд-во ПГУ, 2020. – 127 с.

ISBN 978-5-907364-07-3

В сборнике представлены тезисы докладов Международной конференции, приуроченной к 65-летию академика РАН Евгения Евгеньевича Тыртышников, выдающегося российского ученого, основателя большой научной школы. Основные направления конференции: вычислительные методы алгебры, аналитические методы исследования задач математической физики, численные методы решения задач математической физики.

Издание предназначено для специалистов в области вычислительной математики, математического моделирования, электродинамики и математической теории дифракции.

УДК 517.958+517.927.4

ББК 22.147

Редколлегия:

А. С. Ильинский, д.ф.-м.н., профессор (*председатель*);

Е. Е. Тыртышников, академик РАН, д.ф.-м.н., профессор;

А. В. Сетуха, д.ф.-м.н., профессор; **Ю. Г. Смирнов**, д.ф.-м.н., профессор; **А. С. Ненашев**, к.ф.-м.н.; **А. Б. Богатырев**, д.ф.-м.н., профессор; **Ю. В. Шестопалов**, д.ф.-м.н., профессор; **А. Б. Самохин**, д.ф.-м.н., профессор

Ответственный секретарь конференции

Е. Ю. Смолькин, к.ф.-м.н.

ISBN 978-5-907364-07-3

© Пензенский государственный университет, 2020

ПЕРЕФОРМИРОВАНИЕ ПРЕДОБУСЛОВЛИВАТЕЛЯ ПРИ РЕШЕНИИ ПОСЛЕДОВАТЕЛЬНОСТИ СИСТЕМ ЛИНЕЙНЫХ АЛГЕБРАИЧЕСКИХ УРАВНЕНИЙ

С. П. Куксенко, А. А. Квасников, И.Е. Сагиева

г. Томск, Томский государственный университет систем управления
и радиоэлектроники,
ksergp@tu.tusur.ru

Как известно, математическое моделирование, наряду с теорией и натурным экспериментом, является третьим путем познания. При этом наиболее затратным этапом использования математической модели является решение СЛАУ. Кроме того, широко применяются многовариантный анализ или оптимизация объекта в диапазоне параметров, что требует решения последовательности m СЛАУ

$$\mathbf{A}_k \mathbf{X}_k = \mathbf{B}_k, k = 1, 2, \dots, m, \quad (1)$$

увеличивающего вычислительные затраты [1]. Поэтому актуален поиск способов их уменьшения.

Для решения (1) можно отдельно решить m СЛАУ, но это потребует в m раз больше времени. Альтернативой является использование для решения текущей СЛАУ информации, полученной при решении предыдущих. Например, если матрица из (1) неизменна, а правые части заранее известны, то применимы блочные методы. Для «сдвинутых» (shifted) систем часто используют «замороженный» (frozen) предобусловливатель или его обновляют [2, 3]. Если изменения в матрице более существенны, то предобусловливатель периодически переформируют [4]. При этом определение периодичности переформирования производится эмпирически, что ограничивает применимость данных способов. Поэтому предложено адаптивно переформировывать предобусловливатель на основе среднего арифметического времени решения [5]. Однако этот способ имеет недостаток, связанный со сложностью точной оценки времени. Цель данной работы – обобщение этого способа.

Оценим арифметическую сложность решения (1) как

$$Q_{\Sigma} = Q_{PR} + \sum_{k=1}^m Q_k, \quad (2)$$

Работа выполнена при поддержке проектов Минобрнауки России (№ FEWM-2020-0039 — теория, № FEWM-2020-0041 — моделирование) и РФФИ (№ 19-37-51017 — эксперимент)

© Куксенко С. П., Квасников А. А., Сагиева И. Е., 2019.

где Q_{PR} — сложность вычисления предобусловливателя из первой СЛАУ, Q_k — сложность решения k -й СЛАУ. Тогда средняя арифметическая сложность решения k систем оценивается как

$$\bar{Q}(k) = \frac{Q_{\Sigma}(k)}{k} = \frac{1}{k} \left(Q_{PR} + \sum_{j=1}^k Q_j \right). \quad (3)$$

Введем дополнительную переменную

$$q_k = kQ_{k-1} - \sum_{j=1}^k Q_j. \quad (4)$$

Теорема 1. Если q_k монотонно возрастает при $k = 1, 2, \dots, i, \dots$ и выполнены условия $q_1 < Q_{PR}$ и $q_i < Q_{PR} \leq q_{i+1}$ для некоторого i , тогда для него достигается единственный минимум функции $\bar{Q}(k)$.

Доказательство. Рассмотрим разность $\bar{Q}(k+1) - \bar{Q}(k)$. Легко показать, что $\bar{Q}(k+1) - \bar{Q}(k) = (q_k - Q_{PR}) / (k(k+1))$. Отсюда следует, что функция $\bar{Q}(k)$ при $q_k > Q_{PR}$ возрастает, а иначе — убывает. При этом для наличия её минимума достаточным является выполнение условий $q_1 < Q_{PR}$ и $q_i < Q_{PR} \leq q_{i+1}$ для некоторого конечного i . Теорема доказана.

Теорема 2. Если при $k = 1, 2, \dots, t$ выполняются условия $Q_j = s$ и $s < Q_{PR}$, то $\bar{Q}(k)$ убывает и стремится к s .

Доказательство. Пусть $Q_j = s$, тогда из (4) следует, что $q_k = 0$. При этом $\bar{Q}(k+1) - \bar{Q}(k) = -Q_{PR} / (k(k+1))$. Отсюда следует, что функция $\bar{Q}(k)$ убывает для любого k . Тогда, согласно (3), получим $\lim_{k \rightarrow \infty} \bar{Q}(k) = \lim_{k \rightarrow \infty} ((Q_{PR} + ks) / k) = s$. Теорема доказана.

Прокомментируем условия из теоремы 1. Очевидно, что при решении (1), из-за потери эффективности предобусловливателя, происходит рост сложности решения последующих систем. При этом сложность решения первой СЛАУ меньше сложности вычисления предобусловливателя, т.е. $q_1 < Q_{PR}$, и у функции $\bar{Q}(k)$ существует единственный минимум. Тогда можно сформулировать условие для переформирования предобусловливателя вида

$$\bar{Q}(k-1) < \bar{Q}(k) \rightarrow \frac{Q_{\Sigma}(k-1)}{k-1} < \frac{Q_{\Sigma}(k)}{k}. \quad (5)$$

Из теоремы 2 следует, что функция $\bar{Q}(k)$ будет постоянно убывать при неизменной арифметической сложности решения отдельных СЛАУ Q_k , что возможно только при постоянном и низком числе итераций, требуемых для решения. При этом предобусловливатель не будет переформировываться.

Оценка арифметической сложности итерационного метода не составляет проблем и выполняется априорно. Например, для метода CGS она составляет $Q_{\text{CGS}} = 10N^2 + 16N + 1 + N_{it}(20N^2 + 43N + 15) + (N_{it} - 1)(10N + 4)$, где N — порядок матрицы, а N_{it} — число итераций.

Свойства и структура матрицы СЛАУ определяются спецификой предметной области и используемым численным методом. Для демонстрации эффективности условия (5) моделировались две линии передачи (рис. 1) с использованием квазистатического подхода и метода моментов.

Изменением зазоров s между проводниками линий сформировано по 100 СЛАУ с $N=2001$ и $N=3109$ соответственно. В качестве начального приближения использовалось решение предыдущей системы. Для метода BiCGStab и условия (5) получены ускорения 1,52 и 1,59 раза относительно использования «замороженного» предобусловливателя для линий 1 и 2 соответственно. Для метода CGS эти значения составили 1,05 и 1,33 раза. Для наглядности на рис. 2 приведено число итераций при решении k -й СЛАУ с использованием условия (5) и выбором оптимального числа итераций, полученного предварительно перебором. Видно, как условие (5) позволяет адаптивно и без участия пользователя переформировывать предобусловливатель.

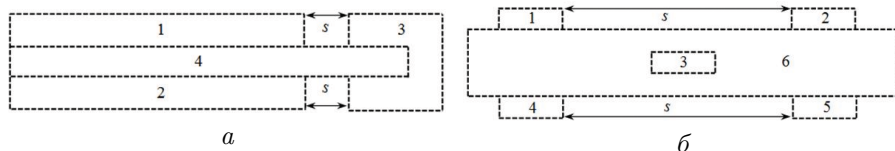


Рис. 1: Поперечные сечения линий передачи 1 (1–3 — проводники, 4 — диэлектрик) (а) и 2 (1–5 — проводники, 6 — диэлектрик) (б)

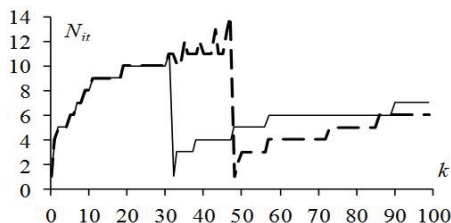


Рис. 2: Число итераций для решения k -й СЛАУ с переформированием предобусловливателя по (5) (---) и по заданию оптимального порога числа итераций (—) для метода BiCGStab и линии 1

Таким образом, в работе предложено условие для адаптивного переформирования предобусловливателя по средней арифметической сложности решения последовательности СЛАУ.

Библиографический список

1. Gazizov, T. R. Solving the complexity problem in the electronics production process by reducing the sensitivity of transmission line characteristics to their parameter variations / T. R. Gazizov, I. Ye. Sagiyeva, S. P. Kuksenko // *Complexity*. — 2019. — 11 p.
2. Knoll, D.A. Newton-Krylov methods applied to a system of convection-reaction-diffusion equations / D. A. Knoll, P. R. McHugh // *Computer physics communications*. — 1995. — Vol. 88, № 2–3. — P. 141–160.
3. Bellavia, S. New updates of incomplete LU factorizations and applications to large nonlinear systems / S. Bellavia, B. Morini, M. Porcelli // *Optimiz. meth. and software*. — 2014. — Vol. 29, № 2. — P. 321–340.
4. Meister, A. Efficient preconditioning of linear systems arising from the discretization of hyperbolic conservation laws / A. Meister, C. Vomel // *Advances in computational mathematics*. — 2001. — Vol. 14, № 1. — P. 49–73.
5. Ахунов, Р. Р. Многократное решение систем линейных алгебраических уравнений итерационным методом с адаптивным переформированием предобусловливателя / Р. Р. Ахунов, С. П. Куксенко, Т. Р. Газизов // *Журнал вычислительной математики и математической физики*. — 2016. — № 56 (8). — С. 1395–1400.